

～ 開催要領 ～

1. 日 時 2021年3月23日(火) 13:20～16:50 (受付12:50～)

2. 方 法 Webex によるオンライン配信

3. 会 場 中央大学 後楽園キャンパスからライブ配信

4. 主な次第

(1) 開 演 主催者挨拶・次第説明 13:20～13:40

(2) 講 演 13:40～16:30

① 『 柔らかいロボット : "ソフトロボティクス" により拓く世界

— ハードウェアによるイノベーションと社会実装への挑戦 — 』 13:40～14:20

講 師 : 中村 太郎 中央大学 理工学部 精密機械工学科 教授

講演概要 最近、複雑化した環境に柔軟に対応できるような「ソフトロボット」が注目を集めている。本講演では、高出力人工筋肉の開発とパワーアシスト装置、蠕動運動型ロボットへの応用事例について概説する。さらに、大学発ベンチャーによる事業化の試みについても紹介する。

② 『 距離画像センシングが拓く新たな世界 』 14:20～15:00

講 師 : 梅田 和昇 中央大学 理工学部 精密機械工学科 教授

講演概要 近年、車載用やPC・スマホの入力用に、様々な距離画像計測用のセンサが登場し急速に普及しつつある。本講演では、これらのセンサの計測手法の原理や製品を示すと共に、我々の開発している距離画像計測手法・処理手法の具体例をいくつか紹介する。

《休憩 10分》

③ 『 複数台の産業用ロボットの協調制御システム 』 15:10～15:50

講 師 : 大隅 久 中央大学 理工学部 精密機械工学科 教授

講演概要 複数のロボットアームが協調して大型の物体をハンドリングする協調制御では、応答性の高い、高精度なロボットが必要となる。これに対して、手先に簡単なコンプライアンス機構を導入するだけで、どんなロボットでも簡単に協調に利用できる手法を紹介する。

④ 『 感性に訴えるもの創り・音創り 』 15:50～16:30

講 師 : 戸井 武司 中央大学 理工学部 精密機械工学科 教授

講演概要 機能や性能などの基本価値から、感性価値や空間価値が求められる時代となった。本講演では、五感の聴覚に着目して製品の動作音や生活空間の音環境を変えることで、感性価値や空間価値を生み出す快音ビジネスについて事例を交えて紹介する。

(3) 質疑応答

5. 申込方法 本会は Webex を利用して開催します。ご参加には事前登録が必要です。

りそな中小企業振興財団のホームページ (<https://www.resona-fdn.or.jp>) からご登録ください。ご登録いただいた方に視聴用 URL をお送りします。

6. 受講環境 PCやネットワーク設定等の受講環境をご準備ください。

講演の部では、参加者の映像はオフ、音声はミュート設定でお願いします。

当日にシステム障害が発生した場合は中止とさせていただきます。

7. 禁止事項 録画・録音・撮影は固くお断りいたします。